

# TotalPatent One®

**TotalPatent One** เป็นฐานข้อมูลเอกสารฉบับเต็ม (Full Text) รวบรวมสิทธิบัตรจากหน่วยงานทั่วโลก ประกอบด้วย US-สหรัฐอเมริกา, WO-องค์การทรัพย์สินทางปัญญาโลก, EP-สหภาพยุโรป, CA-แคนาดา, GB-สหราชอาณาจักร, CN-จีน, DE-เยอรมัน, FR-ฝรั่งเศส, JP-ญี่ปุ่น, KR-เกาหลีใต้

## การเข้าใช้ (Access)

เข้าใช้ฐานข้อมูลได้ 2 วิธีดังนี้

- 1) โดยตรงที่ <https://www.totalpatentone.com/search> หรือ
- 2) เข้าผ่านเว็บไซต์สำนักงานวิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย <https://www.car.chula.ac.th/>

ไปที่เมนู Chula Reference Database เลือก Database A-Z เป็นตัว T คลิกชื่อฐาน TotalPatent One

## การสืบค้น (Searching)

วิธีค้นหาสิทธิบัตรทั่วโลกผ่านช่องทางการค้นหา 2 เมนูได้แก่ (1) Query (2) Number ดังนี้

(1) Query เป็นการค้นหาด้วยคำสำคัญ พร้อมมีเขตข้อมูลให้เลือกเพิ่มเติมด้วย

The screenshot shows the search interface of TotalPatent One. The 'Query' tab is selected and highlighted with a red box. The search area is empty. Below the search area, there are dropdown menus for 'Text (TI)', 'Name (PAA)', 'Authority (PC)', 'Saved Search (QUERY)', 'Number (PN)', 'Date (PD)', 'Class (CPC)', 'Legal (LSDSC)', and 'Corporate Affiliation (CA)'. A 'Show results' button is visible on the right.

(2) Number ค้นหาจากหมายเลขสิทธิบัตร เช่น US10621797B2

Query **Numbers**

Number input

Enter or paste publication or application numbers. Optionally include kind code

Upload a CSV file [browse](#)

Upload a CSV file containing publication numbers.

e.g. US7000000B1, EP1000000A3, EP1000000  
Maximum: 65.000 characters

Check availability

Patent number analysis

## การแสดงผลการสืบค้น (Results)

สิทธิบัตรที่พบจะแสดงข้อมูลพื้นฐานดังนี้ (1)หมายเลขสิทธิบัตร(Publication number), (2)วันที่จดทะเบียนสิทธิบัตร(Publication date), (3)ชื่อเรื่องสิทธิบัตร (Title)

สามารถนำรายการสิทธิบัตรมาจัดเรียงข้อมูลให้ดูง่ายยิ่งขึ้น ด้วยเมนู Sort

2,002 records found out of 134,130,895 searched

Publications Families

Sort Relevance

	1	2	3	
	Publication number	Publication date	Title	PDF
1	TNSN06044A1	10/03/2007	OPERATING TOLERANCE CAPABILITIES OF A SPECIMEN TUNISIAN VINE TO RSV SHORT VALLEY	
2	JP2018127452A	08/16/2018	AGENT FOR TREATING OR PREVENTING LIVER DISEASE WITH INFLAMMATION	PDF
3	WO9419022A1	09/01/1994	COMPOSITION FOR USE IN THE TREATMENT OF TUMOURS AND THE IMMUNIZATION OF HUMANS AND ANIMALS	PDF
4	MA30580B1	07/01/2009	METHOD FOR PRODUCING POXVIRUSES AND POXVIRUS COMPOSITIONS	PDF

นอกจากนี้ สามารถแสดงผลรายการสิทธิบัตรเพื่อให้เข้าใจง่ายมากขึ้นมี 6 รูปแบบคือ

- (1) Select language – มีระบบการแปลสิทธิบัตรเป็นภาษาอังกฤษให้ กรณีสิทธิบัตรต้นฉบับเป็นภาษาจีน ญี่ปุ่น เกาหลี เป็นต้น
- (2) KWIC enabled - แสดงคำสำคัญที่ปรากฏในเนื้อหา
- (3) Download PDF - บันทึกข้อมูลแบบ PDF file
- (4) List view – แสดงรายชื่อสิทธิบัตรที่พบ
- (5) Grid view – แสดงรายการภาพของสิทธิบัตรที่พบ
- (6) Hide filters – แสดงแผนภูมิประเทศเจ้าของสิทธิบัตร

The screenshot displays a patent search results page. On the left, there is a 'Bibliographic information' section with the following details:

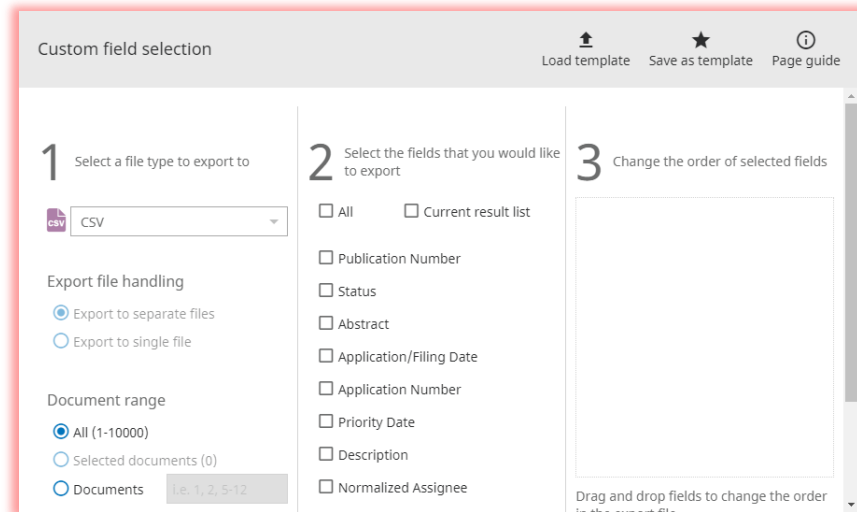
- Publication number and date:** [US10623886B2](#) 04/14/2020
- Application number and date:** [US15952289](#) 04/13/2018
- Priority number and date:** [JP2017080194](#) 04/14/2017

A green 'Granted' badge is visible next to the application number. The main content area shows a '1/1 Clipped image' of a diagram titled 'Position management method, position management system, and position management program...'. The diagram illustrates a system architecture with components labeled 100, 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110, 111, 112, 113, 114, 115, 116, 117, 118, 119, 120, 121, 122, 123, 124, 125, 126, 127, 128, 129, 130, 131, 132, 133, 134, 135, 136, 137, 138, 139, 140, 141, 142, 143, 144, 145, 146, 147, 148, 149, 150, 151, 152, 153, 154, 155, 156, 157, 158, 159, 160, 161, 162, 163, 164, 165, 166, 167, 168, 169, 170, 171, 172, 173, 174, 175, 176, 177, 178, 179, 180, 181, 182, 183, 184, 185, 186, 187, 188, 189, 190, 191, 192, 193, 194, 195, 196, 197, 198, 199, 200. The diagram shows a vehicle (101) connected to a 'MANAGEMENT SERVER' (102) via a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (103). The server is connected to a 'POSITION INFORMATION' (104) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (105). The vehicle also contains a 'COMPUTER' (106) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (107). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (108) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (109). The vehicle is also connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (110) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (111). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (112) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (113). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (114) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (115). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (116) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (117). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (118) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (119). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (120) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (121). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (122) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (123). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (124) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (125). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (126) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (127). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (128) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (129). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (130) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (131). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (132) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (133). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (134) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (135). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (136) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (137). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (138) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (139). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (140) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (141). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (142) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (143). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (144) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (145). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (146) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (147). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (148) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (149). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (150) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (151). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (152) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (153). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (154) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (155). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (156) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (157). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (158) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (159). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (160) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (161). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (162) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (163). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (164) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (165). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (166) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (167). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (168) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (169). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (170) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (171). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (172) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (173). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (174) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (175). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (176) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (177). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (178) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (179). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (180) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (181). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (182) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (183). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (184) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (185). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (186) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (187). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (188) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (189). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (190) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (191). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (192) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (193). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (194) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (195). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (196) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (197). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (198) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (199). The vehicle is connected to a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (200) and a 'POSITION ACQUISITION SIGNAL' (201).

## การจัดการผลการสืบค้น (Saving, Sharing & Downloading)

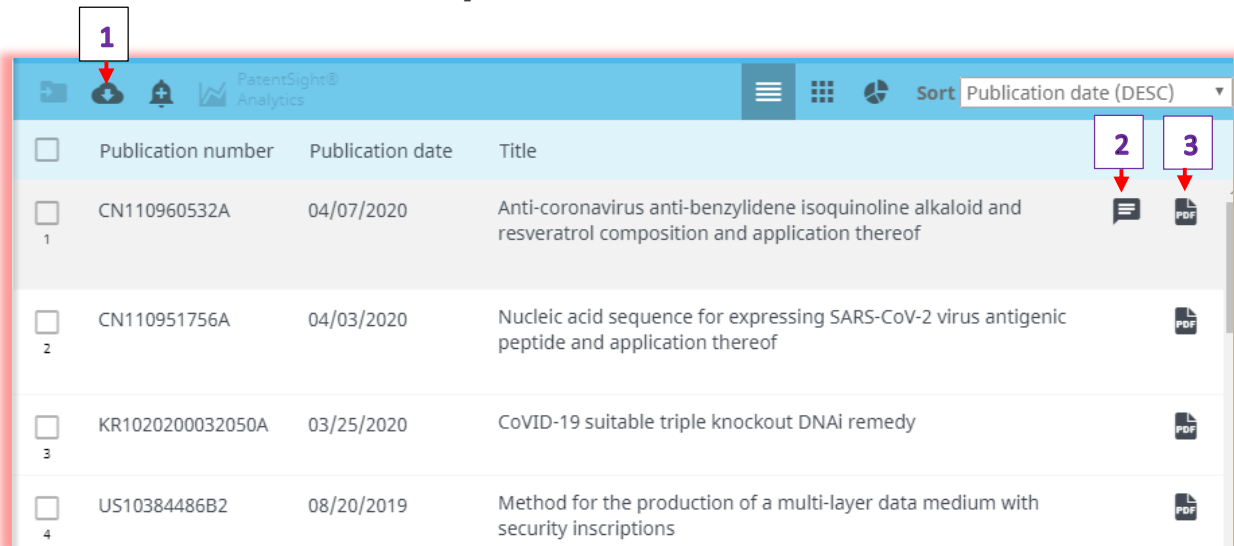
จากผลการสืบค้น มีเมนูที่น่าสนใจสามารถนำข้อมูลไปใช้ประโยชน์ได้สะดวกดังนี้

(1) Export การบันทึกผลการสืบค้นในรูปแบบต่าง ๆ เช่น CSV, Excel, Word, PDF, Image, XML



(2) Add annotation การบันทึกข้อสังเกตประจำรายการได้

(3) Download PDF การบันทึกผลในรูปแบบ PDF



### สอบถามข้อมูลเพิ่มเติม (More Information)



Chula Library



CU Library



02-218-2929

จัดทำโดย สมร ไพโรศรี ฝ่ายจัดการข้อมูลสารสนเทศ สำนักงานวิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย (พิมพ์ครั้งที่ 1) เมษายน 2563